

二阶线性系非振动的充要条件

陈敏, 王晶海

(1. 福建工程学院 数理系, 福建 福州 350118;
2. 福州大学 数学与计算机科学学院, 福建 福州 350116)

摘要: 研究周期系数二阶线性微分方程系非振动理论, 给出周期系数二阶线性微分方程系非振动的充要条件, 以及判别方程系非振动的充分条件. 实例证明具有较好的实用性.

关键词: 周期系数; 二阶线性系; 非振动; 充要条件; 微分方程

中图分类号: O 175.1

文献标志码: A

1 预备知识

关于系统振动与非振动的研究很多^[1-5], 其中绝大部分是研究振动的, 结论一般是振动的充分条件. 本文给出非振动的充要条件及一个充分条件. 考虑如下二阶周期系数线性系

$$y'' + a(t)y' + b(t)y = 0. \quad (1)$$

式中: $a, b \in C'$, $a(t+\pi) = a(t)$, $b(t+\pi) = b(t)$. 对式(1)作变换, $x = y \cdot \exp(\frac{1}{2} \int_0^t a(t) dt)$, 则式(1)变为

$$x'' + Q(t) \cdot x = 0. \quad (2)$$

式(2)中: $Q(t) = -\frac{1}{2}a'(t) - \frac{1}{4}a^2(t) + b(t)$, 显然 $Q(t+\pi) = Q(t)$.

定理 A 或者式(2)的所有非零解都只有有限个零点, 或者式(2)的所有解都有无穷多个零点^[6].

由于变换式因子 $\exp(\frac{1}{2} \int_0^t a(t) dt)$ 没有零点, 因此定理 A 的结论对式(1)也是对的.

定义 1 若式(1)的所有非零解都只有有限个零点, 那么称式(1)是非振动的. 若式(1)的所有解都有无穷多个零点, 那么称式(1)是振动的.

由于式(1)的非振动行可归结为式(2)的非振动性, 所以文中只讨论式(2)的非振动性.

2 结论及其证明

定理 B^[6] 式(2)非振动的充分且必要条件是存在一个连续可微的 π 周期函数 $W(t)$ 恒有

$$\int_0^\pi Q(t) \cdot W^2(t) dt \leq \int_0^\pi (W'(t))^2 dt. \quad (3)$$

定理 B 实际上是一个判定式(2)振动的定理. 若能找到一个连续可微的 π 周期函数 $W_0(t)$, 使 $\int_0^\pi Q(t) \cdot W_0^2(t) dt > \int_0^\pi (W_0'(t))^2 dt$, 则式(2)是振动的. 如果要判别式(2)非振动, 定理 B 实际上是很难应用的. 为此, 得到以下结论.

定理 1 式(2)非振动的充分且必要条件是存在一个连续可微的 π 周期函数 $\varphi(t)$, 使

$$Q(t) \leq \varphi'(t) - \varphi^2(t).$$

证明 充分性. 设 $Q(t) \leq \varphi'(t) - \varphi^2(t)$, 于是对任意连续可微的 π 周期函数 $W(t)$ 有

$$\int_0^\pi Q(t) \cdot W^2(t) dt \leq \int_0^\pi (\varphi'(t) - \varphi^2(t)) W^2(t) dt = \int_0^\pi [(\varphi W^2)' - (\varphi W + W')^2 (W')^2] dt.$$

由于 $\int_0^\pi (\varphi W^2)' dt = \varphi(t) \cdot W^2(t) \Big|_0^\pi = \varphi(\pi) \cdot W^2(\pi) - \varphi(0) \cdot W^2(0) = 0$. 所以 $\int_0^\pi Q(t) \cdot W^2(t) dt = \int_0^\pi [-(\varphi W + W')^2 + (W')^2] dt \leq \int_0^\pi (W'(t))^2 dt$. 由定理 B 可推出式(2)非振动.

必要性. 设式(2)非振动. 由文献[6]可知式(2)存在一个非零解实解 $X(t)$ 及一个正数 ρ , 使

$$X(t + \pi) = \rho \cdot X(t). \tag{4}$$

式(4)中: ρ 实为式(2)的特征乘数.

可以肯定, 对任意 $t \in \mathbf{R}, X(t) \neq 0$, 若不然, 可设 $X(t_0) = 0$, 那么, 对任意自然数 n 有, $X(t_0 + n\pi) = \rho^n \cdot X(t) = 0$, 这与式(2)非振动矛盾. 所以 $X(t)$ 没有零点.

设 $\varphi(t) = -X'(t)/X(t)$, 于是有 $\varphi(t + \pi) = -X'(t + \pi)/X(t + \pi) = -\rho X'(t)/\rho X(t)$. 所以 $\varphi(t)$ 是 π 周期函数. 另一方面, 由于 $\varphi'(t) = \frac{-X(t) \cdot X''(t) + (X'(t))^2}{X^2(t)} = -\frac{X''(t)}{X(t)} + \varphi^2(t) = Q(t) + \varphi^2(t)$. 所以 $Q(t) = \varphi'(t) - \varphi^2(t)$. 这就证明了定理 1.

注 1 若取 $\psi(t) = \varphi(t) + c, c > 0$ 常数且使 $2\varphi(t) - c < 0$, 则易证 $Q(t) < \psi'(t) - \psi^2(t)$.

3 实例验证

设 $\frac{1}{\pi} \int_0^\pi Q(t) dt$ 又记 $Q(t) - \lambda = f(t)$. 显然 $Q(t) = \lambda + f(t), \int_0^\pi f(t) dt = 0$. 于是式(2)可改写为

$$x'' + (\lambda + f(t)) \cdot x = 0.$$

引理 1 若式(3)非振动, 且 $f(t)$ 不恒等于 0, 则必有 $\lambda < 0$.

证明 由引理 1 可知, 存在连续可微 π 周期函数 $\varphi(t)$, 使

$$\lambda + f(t) \leq \varphi'(t) - \varphi^2(t).$$

由于有 $\int_0^\pi f(t) dt = 0, \int_0^\pi \varphi'(t) dt = 0$, 所以 $\lambda \leq \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \varphi^2(t) dt < 0$.

下证 $\lambda \neq 0$. 若不然, 设 $\lambda = 0$, 则 $\varphi(t) \equiv 0$. 从而有, $f(t) \leq 0$, 由于 $\int_0^\pi f(t) dt = 0$, 所以 $f(t) \equiv 0$, 这与引理的条件矛盾. 因此, $\lambda < 0$. 引理 1 证毕.

设 $F(x)$ 是 $f(t)$ 的原函数, 且平均值为零. 即

$$F'(t) = f(t), \quad \int_0^\pi F(t) dt = 0. \tag{5}$$

定理 2 若 $\lambda + F^2(t) \leq 0$, 则式(4)非振动.

证明 $\lambda + f(t) = \lambda + F^2(t) + F'(t) - F^2(t) \leq F'(t) - F^2(t)$, 所以, 由定理 1 立得结论, $f(t)$ 是 π 周期函数且 $\int_0^\pi f(t) dt = 0$. $f(t)$ 的 Fourier 级数是

$$f(t) = \sum_{n=1}^\infty a_n \cos 2nt + b_n \sin 2nt.$$

例 1 考虑二阶线性系

$$x'' + (-0.26 + \cos 2t) \cdot x = 0. \tag{6}$$

这里, $f(t) = \cos 2t, F(t) = \frac{1}{2} \sin 2nt, -0.26 + F^2(t) < 0$, 所以, 由定理 2 推断式(6)是非振动的.

例 2 考虑二阶线性系

$$x'' + (-0.126 - \cos 2t + \frac{1}{8} \cos 4t) \cdot x = 0 \tag{7}$$

及其邻近系

$$x'' + (-0.121 - \cos 2t) \cdot x = 0. \tag{8}$$

记 $Q(t) = -0.126 - \cos 2t + \frac{1}{8} \cos 4t$. 取 $\varphi(t) = -\frac{1}{2} \sin 2nt$, 则有

$$\varphi'(t) - \varphi^2(t) = -\cos 2t - \frac{1}{4} \sin^2 2t = -\cos 2t + \frac{1}{8} (1 - \cos 4t) = -0.125 - \cos 2t + \frac{1}{8} \cos 4t.$$

显然, $Q(t) < \varphi'(t) - \varphi^2(t)$. 由定理 1 推断式(7)是非振动的.

Mathieu 方程 $x'' + (\lambda - \cos 2t) \cdot x = 0$ 的最小特征值是 $\lambda_0 \approx -0.122^{[7]}$, 由文献[6]可推断式(8)是振动的. 由此可见定理 1 与定理 2 并非粗糙结论.

例 3 考虑二阶线性系

$$y'' + 2 \sin 2t \cdot y' + 2 \cos 2t \cdot y = 0. \tag{9}$$

经变换 $x = y \cdot \exp(-\frac{1}{2} \cos 2t \exp(\frac{1}{2}))$, 则式(9)变为

$$x'' + (-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos 4t) \cdot x = 0.$$

按定理 2 的记号, $f(t) = \frac{1}{2} \cos 4t, F(t) = \frac{1}{8} \sin 4t$, 显然, $-\frac{1}{2} + F^2(t) < 0$, 所以式(9)是非振动的.

参考文献:

[1] PHILOS C G. Oscillation theorems for linear differential equations of second order[J]. Arch Math, 1989, 53(1): 482-492.

[2] JAROD J. An oscillation test for a class of a linear neutral differential equations[J]. Math Anal, 1991, 159(1): 406-417.

[3] YU Jian-she, WANG Zhi-cheng. Some further results on oscillation of neutral differential equations[J]. Bull Austral Math Soc, 1992, 46(1): 49-157.

[4] GUORI I. On the oscillatory behavior of solutions of certain nonlinear and linear delay differential equations[J]. Nonlinear Analysis, 1984, 8(1): 429-439.

[5] QIAN C, LADAS G. Oscillation in differential equations with positive and negative coefficients[J]. Canad Math Bull, 1990, 33(1): 442-450.

[6] MAGNUS W, WINKLER S. Hill's equation[M]. New York: Interscience Publishers, 1966: 23-28.

[7] National Bureau of Standards. Table relating to mathieu function[J]. New York: Columbia University Press, 1951: 86-97.

[8] 史金麟. 周期系数二阶线性微分方程的稳定性[J]. 数学物理学报, 2000, 20(1): 130-139.

[9] 张俊祖, 葛键. 关于二阶线性齐次微分方程解的非振动性研究[J]. 西安联合大学学报, 2001, 4(2): 40-43.

[10] 孔淑霞. 二阶线性微分方程解的振动性[J]. 衡水学院学报, 2010, 12(1): 1-4.

Necessary and Sufficient Condition of Non-Oscillation
for Second-Order Linear System

CHEN Min¹, WANG Jing-hai²

(1. Department of Mathematics and Physics, Fujian University of Technology, Fuzhou 350118, China;
2. College of Mathematics and Computer Science, Fuzhou University, Fuzhou 350116, China)

Abstract: The theories of non-oscillation for second-order linear system with periodic coefficient are investigated. One necessary and sufficient condition and a sufficient criterion condition of non-oscillation for second-order linear system with periodic coefficient are given. Examples show that the obtained result has better practicability.

Keywords: periodic coefficient; second-order linear system; non-oscillation; necessary and sufficient condition; ordinary differential equation